**MỘT SỐ HÀM CƠ BẢN CỦA FREERTOS**

**1.** **xTaskCreate**

*BaseType\_t* ***xTaskCreate****(TaskFunction\_t* ***pvTaskCode****,*

*const char \* const* ***pcName****,*

*configSTACK\_DEPTH\_TYPE* ***usStackDepth****,*

*void\** ***pvParameters****,*

*UBaseType\_t* ***uxPriority****,*

*TaskHandle\_t \** ***pxCreatedTask****);*

- Tạo một tác vụ mới và đưa nó vào ready list.

- Các tham số:

**pvTaskCode:** Tên của hàm thực thi tác vụ.

**pcName:** Một chuỗi mô tả chức năng của tác vụ.

**usStackDepth:** Số words (không phải byte) được phân bổ cho bộ nhớ stack của tác vụ.

**pvParameters:** Tham số của hàm thực thi tác vụ, có thể có hoặc không.

**uxPriority:** Độ ưu tiên của tác vụ.

**pxCreatedTask:** Biến điều khiển tác vụ, có thể có hoặc không.

**2. vTaskDelete**

*void* ***vTaskDelete****( TaskHandle\_t* ***xTask****);*

- Xóa một task khỏi nhân RTOS. Task này sẽ bị xóa khỏi tất cả các danh sách.

- Tham số truyền vào là biến kiểu TaskHandle\_t, thường là tham số pxCreatedTask của hàm xTaskCreate.

**3. vTaskSuspend**

*void* ***vTaskSuspend****( TaskHandle\_t* ***xTaskToSuspend****);*

- Đình chỉ, tạm dừng một task.

- Tham số truyền vào là biến kiểu TaskHandle\_t, thường là tham số pxCreatedTask của hàm xTaskCreate.

**4. vTaskResume**

*void* ***vTaskResume****( TaskHandle\_t* ***xTaskToResume****);*

- Tiếp tục lại task đã bị đình chỉ.

- Tham số truyền vào là biến kiểu TaskHandle\_t, thường là tham số pxCreatedTask của hàm xTaskCreate.

**5. vTaskPrioritySet**

*void* ***vTaskPrioritySet****( TaskHandle\_t* ***xTask****,*

*UBaseType\_t* ***uxNewPriority****);*

- Đặt giá trị độ ưu tiên mới cho task.

- Các tham số:

**xTask:** Biến kiểu TaskHandle\_t, thường là tham số pxCreatedTask của hàm xTaskCreate.

**uxNewPriority:** Giá trị độ ưu tiên mới.

**6. uxTaskPriorityGet**

UBaseType\_t **uxTaskPriorityGet**( TaskHandle\_t **xTask**);

- Lấy giá trị độ ưu tiên hiện tại của task.

- Tham số truyền vào là biến kiểu TaskHandle\_t, thường là tham số pxCreatedTask của hàm xTaskCreate.

**7. vTaskDelay**

*void* ***vTaskDelay****( const TickType\_t* ***xTicksToDelay****);*

- Trì hoãn task với số lượng tick nhất định.

- Tham số truyền vào là số lượng tick cần trì hoãn.

Còn rất nhiều hàm khác của FreeRTOS, tham khảo thêm tại trang *“https://www.freertos.org”*.